

Extended Tracking 技術に基づく環境流れ問題のためのマーカーレス AR 可視化システムの構築

AR 可視化システムの構築

菅田 大輔¹⁾, 梶山 和男²⁾, 宮地 英生³⁾, 前田 勇司⁴⁾, 道前 武尊⁴⁾, 西畑 剛⁴⁾, 厚山 伊智朗⁵⁾, 横山 有機⁵⁾

Development of a Visualization System for Environmental Flow Problem Using Markerless Augmented Reality Based on Extended Tracking

Daisuke Sugeta¹⁾, Kazuo Kashiyama²⁾, Hideo Miyachi³⁾, Yuuji Maeda⁴⁾, Takeru Michimae⁴⁾, Takeshi Nishihata⁴⁾, Ichiro Atsuyama⁵⁾ and Yuuki Yokoyama⁵⁾

■ 要 旨 ■

本論文は、スマートデバイスを用いた環境流れ問題のためのマーカーレス AR 可視化システムの構築を行ったものである。マーカーレス AR 技術には、トラッキングのロバスト性を向上させた Extended Tracking 技術を用いている。本システムの有効性を確認するため、構造物周辺の待機環境流れ問題および海上工事現場における水環境流れ問題を取り上げ、本システムの適用性について検討を行った。その結果、本システムは環境流れ問題の AR 可視化ツールとしてロバスト性が高く有効であることが確認された。

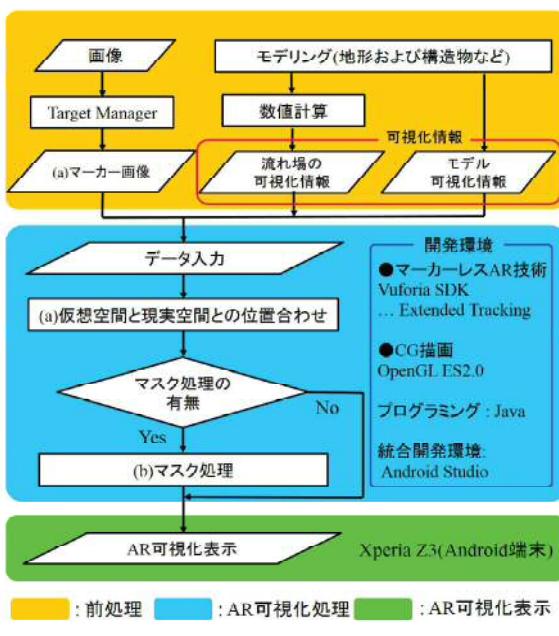


図-1 本システムのフローチャート

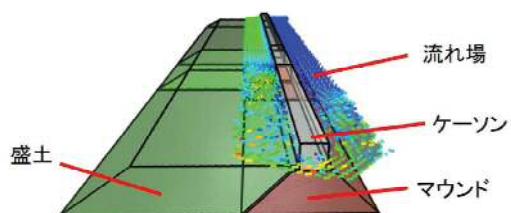


図-15 AR 可視化表示する CG

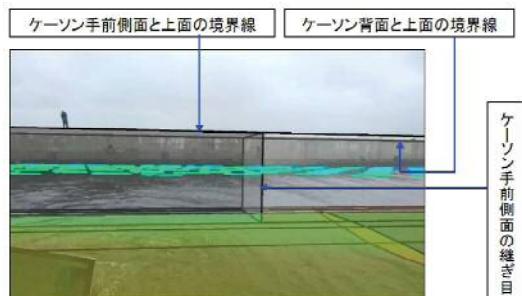


図-18 限界位置における AR 可視化結果

1) 中央大学大学院 理工学研究科都市環境学専攻
2) 中央大学 理工学部都市環境学科 教授
3) 東京都市大学 メディア情報学部情報システム学科 教授
4) 技術研究所 土木技術開発部
5) 東京土木支店

* 土木学会論文集F3(土木情報学), Vol.72, No.2, 2016,
土木学会, pp.L148-L155掲載